

Inventor B-Rep API

梁晓冬

Autodesk开发技术支持部 (Developer Technical Services)

欧特克开发者网络 (ADN)

- Autodesk Developer Network

- 了解或加入ADN

www.autodesk.com.cn/adn

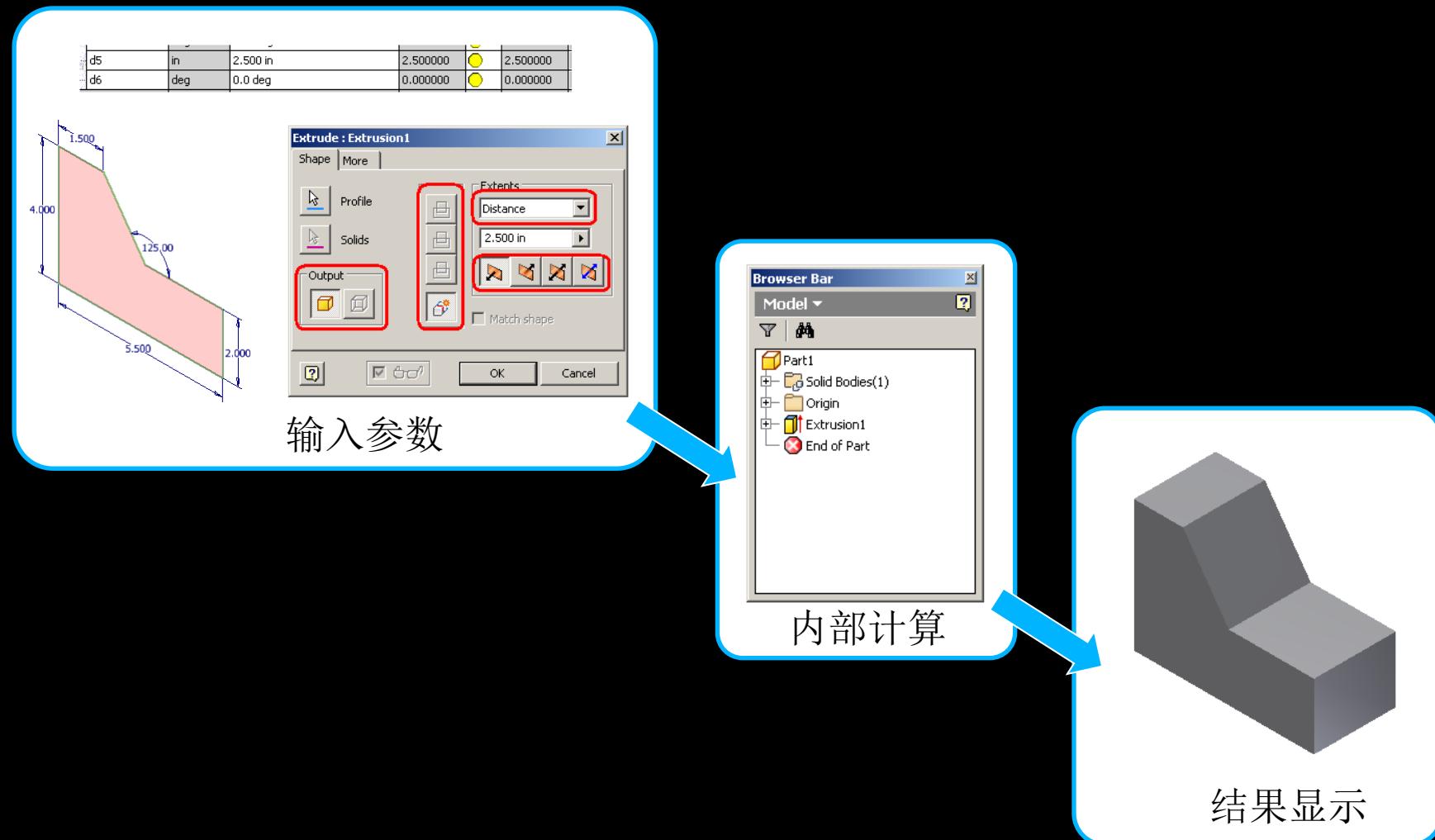
- 更多Autodesk开发技术视频课程下载

http://www.adskconsulting.com/adn/cs/api_course_webcast_archive.php

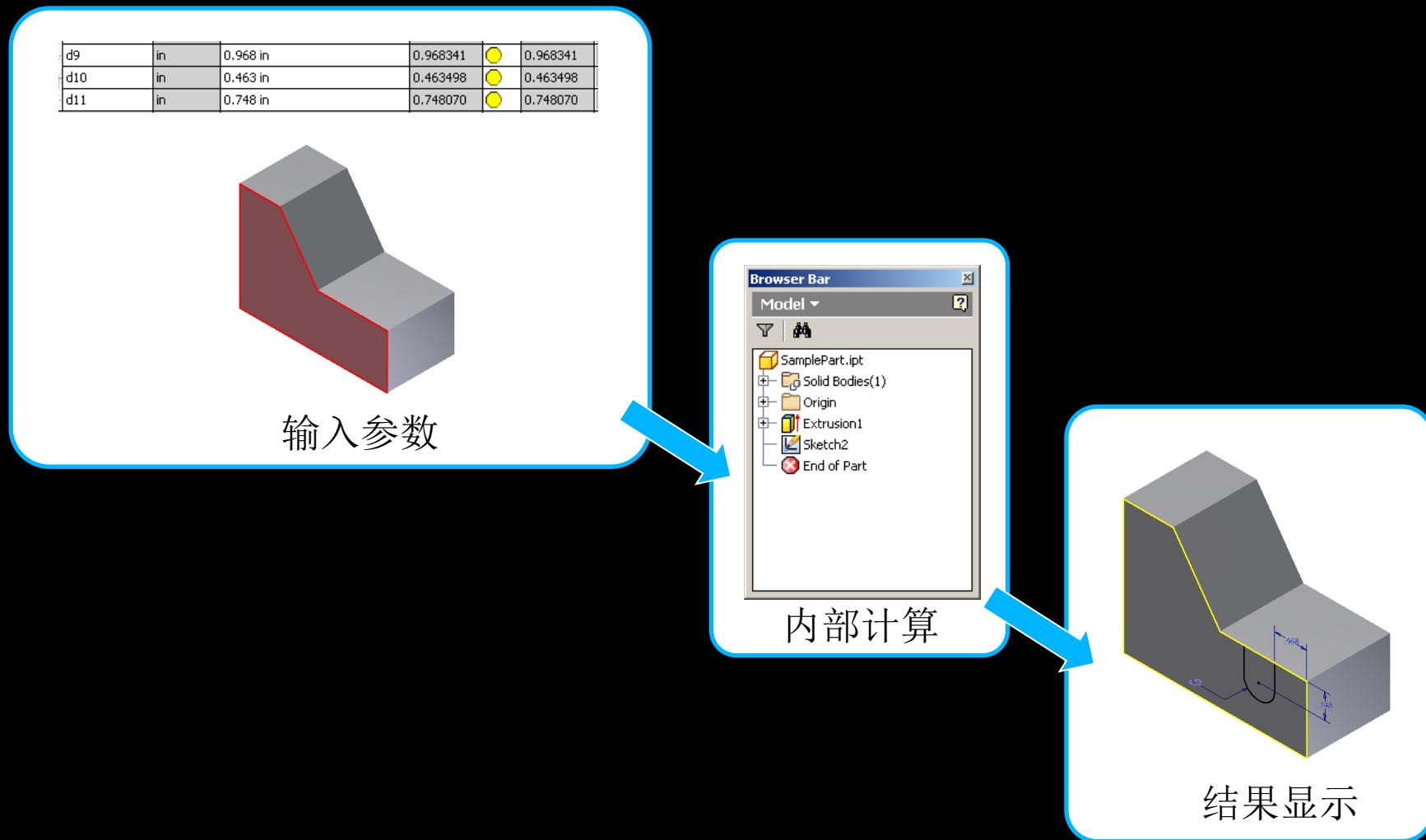
课程内容

- 建模过程
- 边界表达法（B-Rep）
- 求解器
- 临时几何信息对象（TransientGeometry）
- 临时B-Rep对象（TransientBRep）
- B-Rep的等价表达

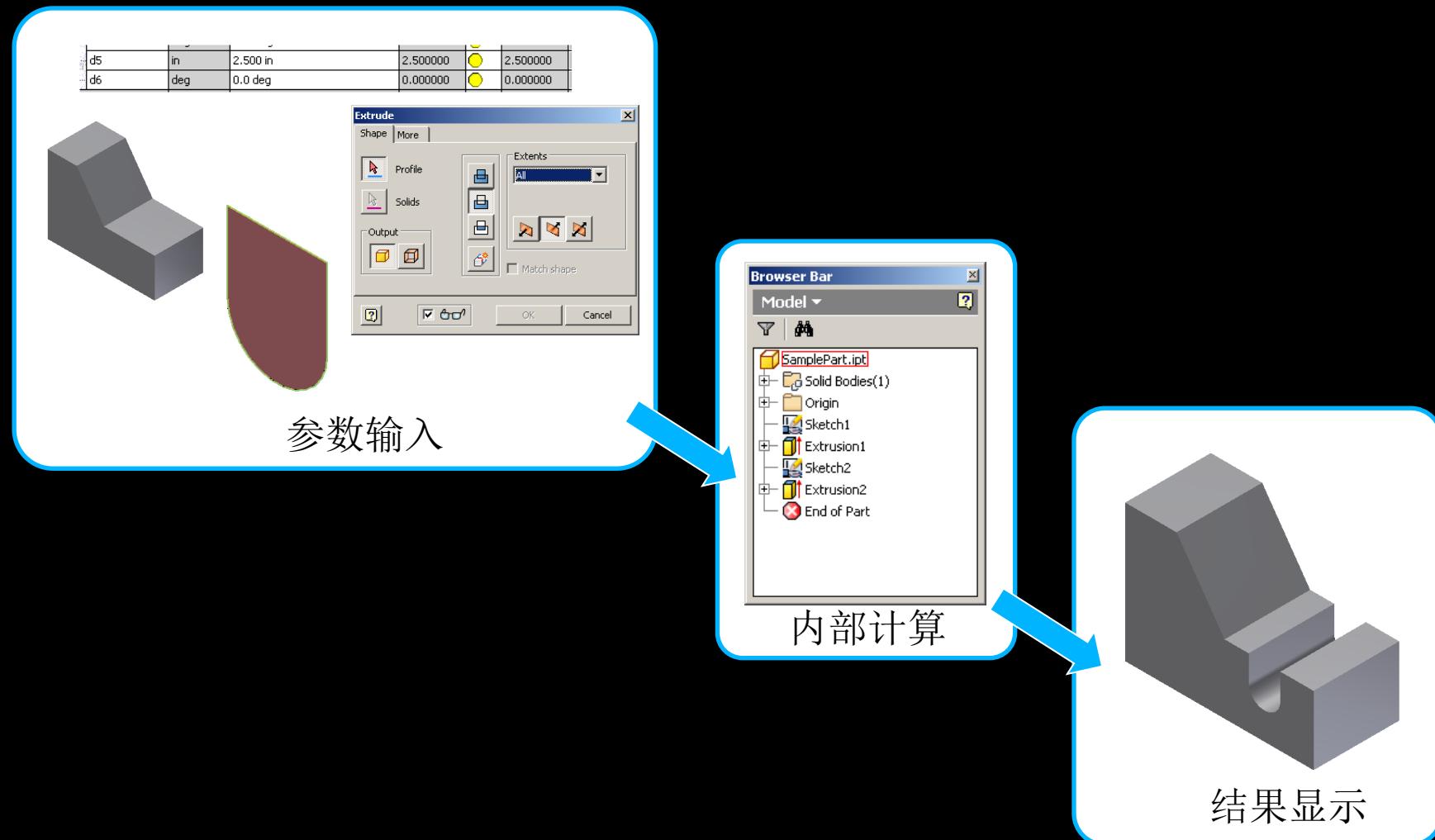
模型是怎么建立的？



模型是怎么建立的？

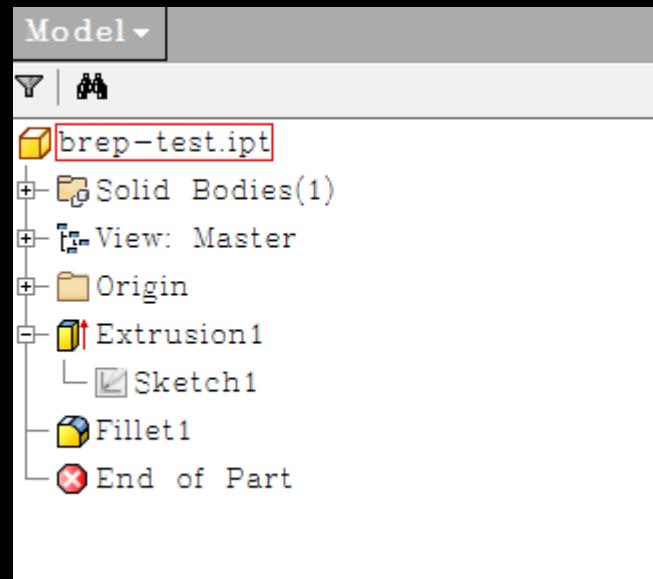


模型是怎么建立的？



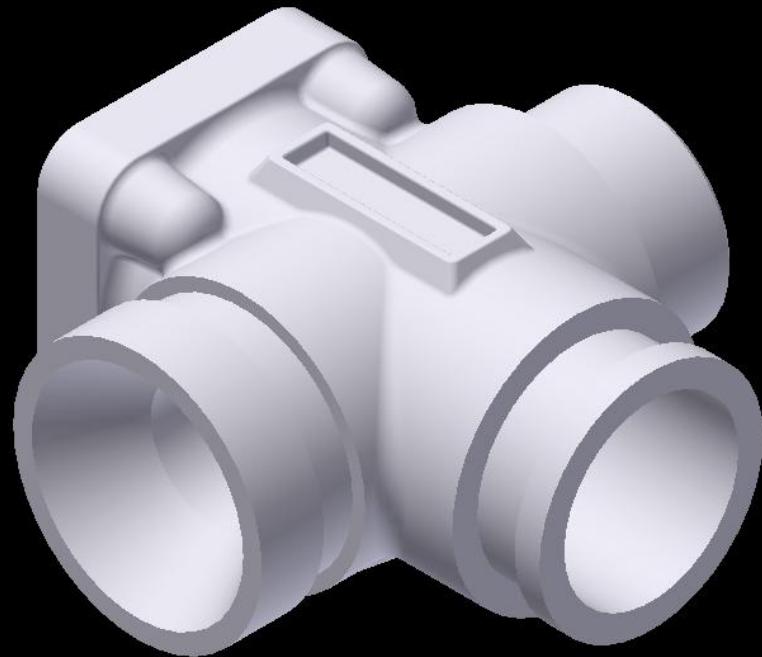
模型是怎么建立的？

- 浏览树体现了模型的创建结构
- 对参数或设置的修改将影响直接的结构，而其随后的结构也将重新计算。最后，模型的几何表达重新计算
- 结构可以重新排序，忽略（抑制特征）甚至删除。从而得到不同的结果
- 整个模型是所有结构计算的结果



模型的几何含义

- 称之为“边界表达法”或简称 B-Rep
- 提供实体或曲面完整的几何表达

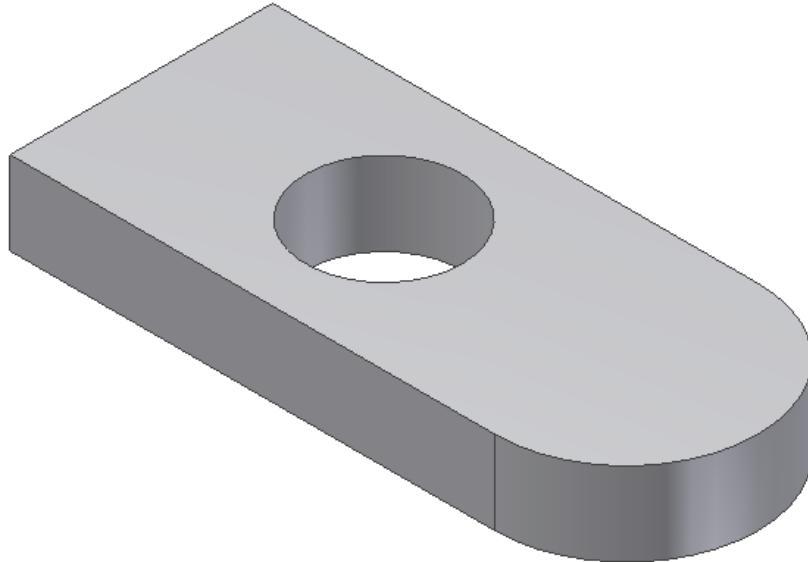


边界表达法(B-Rep)

- B-Rep 提供两方面信息：
 - 拓扑
模型的层次结构（体，面，边，点）
 - 几何信息
模型的几何信息（起点，终点，面积，曲率，法向）

实体和曲面的拓扑信息

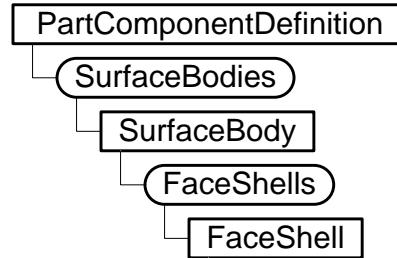
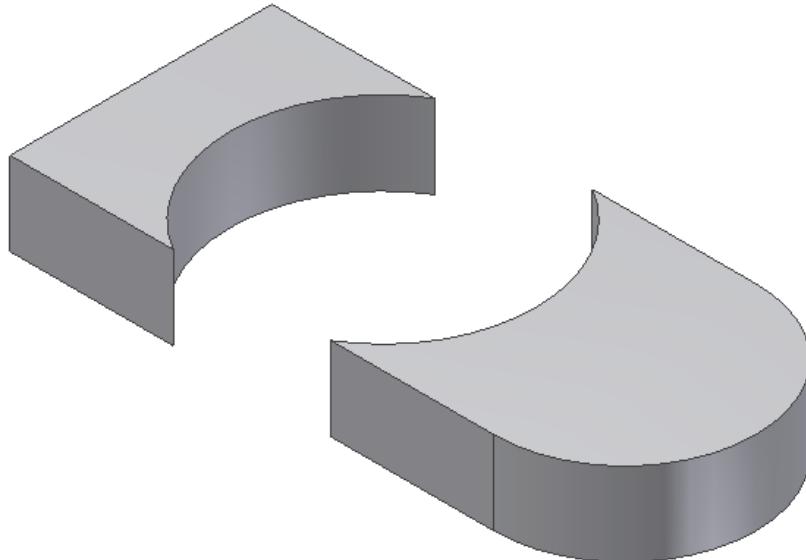
- SurfaceBody



```
PartComponentDefinition  
|  
+--SurfaceBodies  
|  
+--SurfaceBody
```

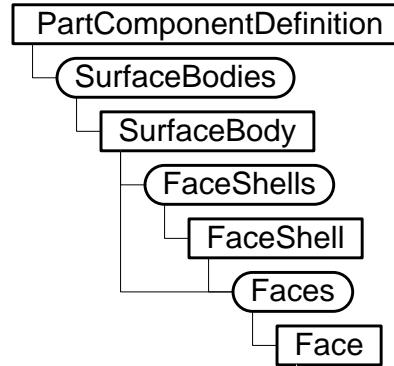
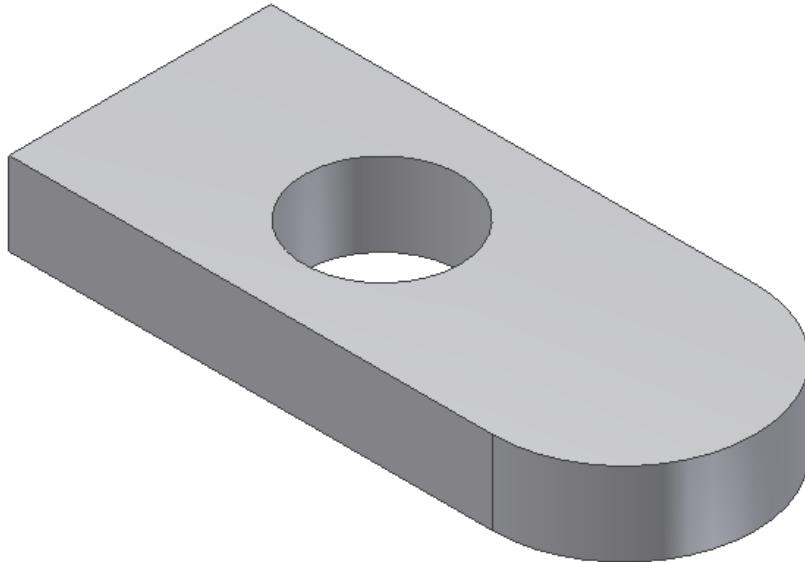
实体和曲面的拓扑信息

- FaceShell



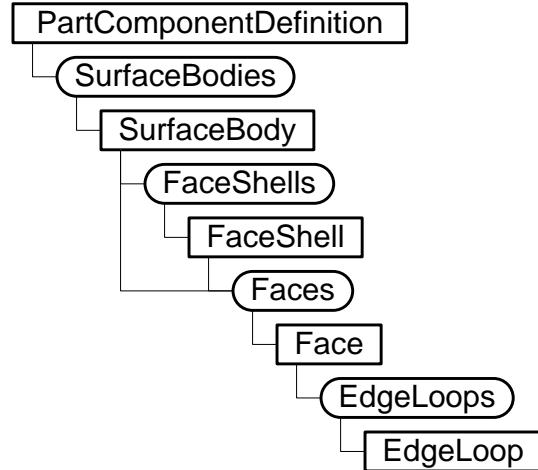
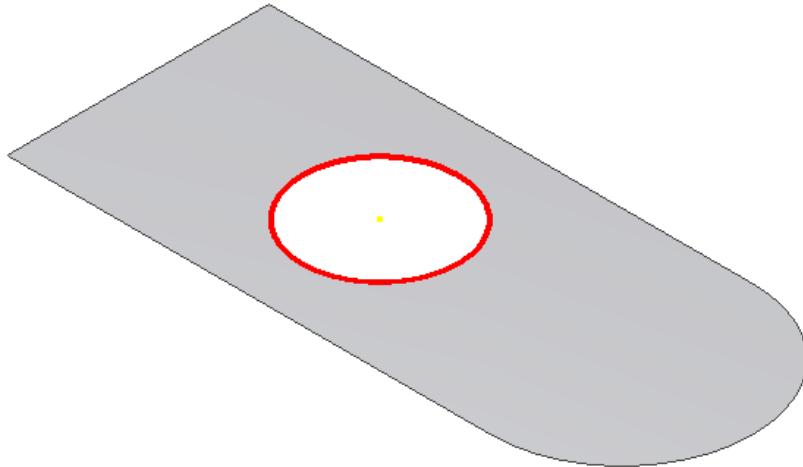
实体和曲面的拓扑信息

- Face



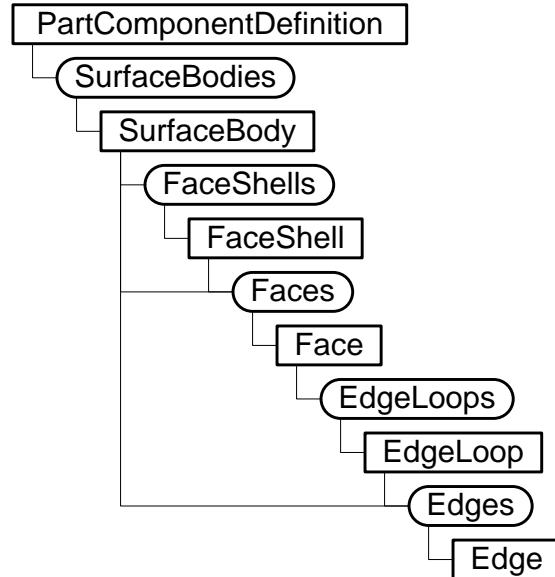
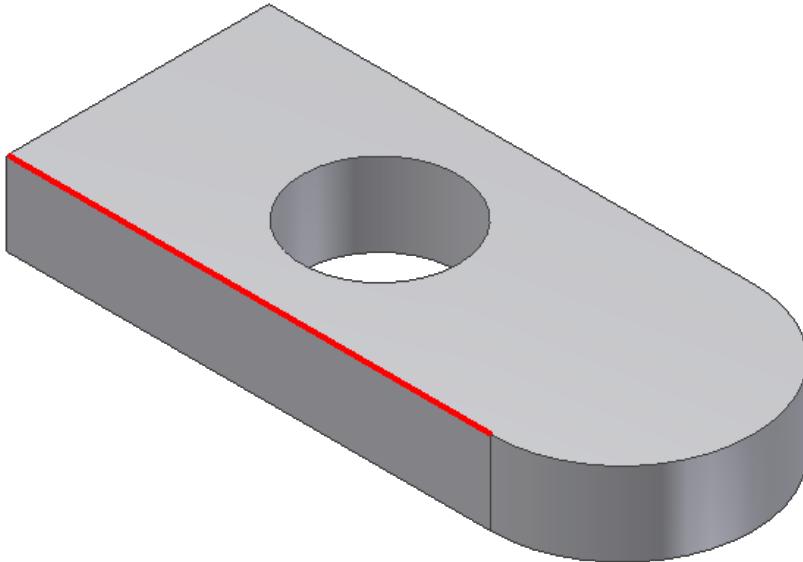
实体和曲面的拓扑信息

- EdgeLoop (连续边)



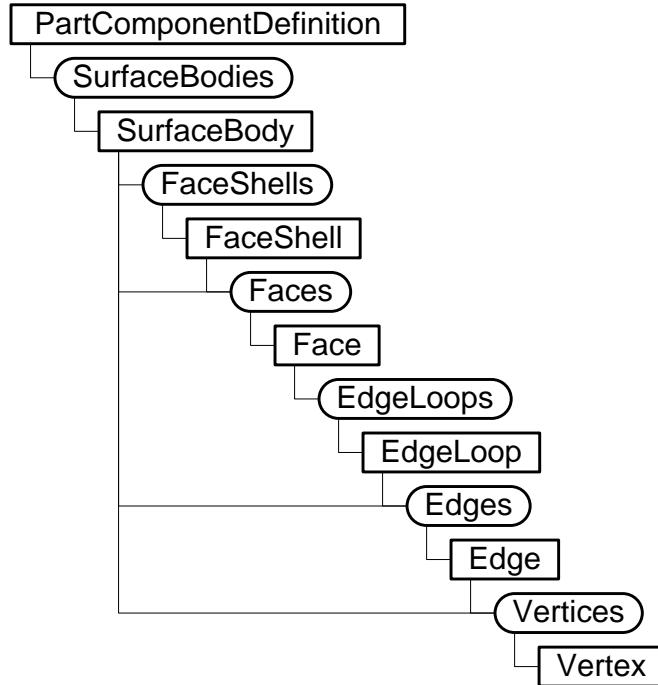
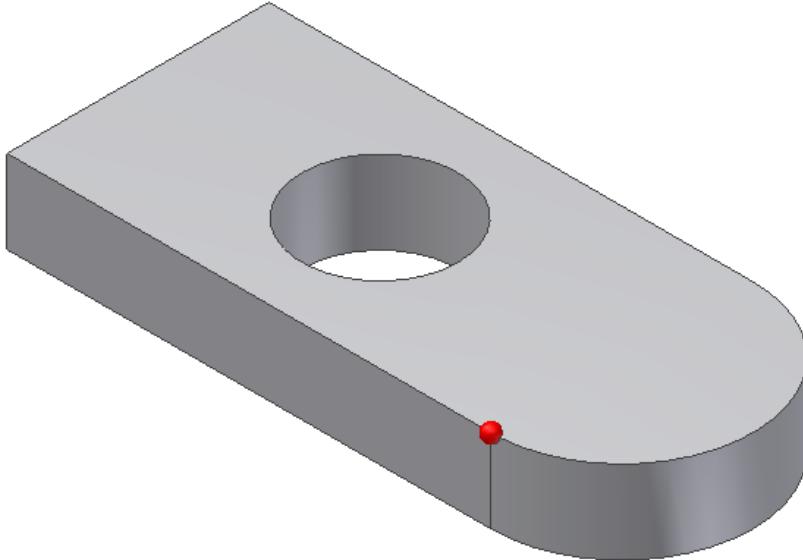
实体和曲面的拓扑信息

- Edge (边)



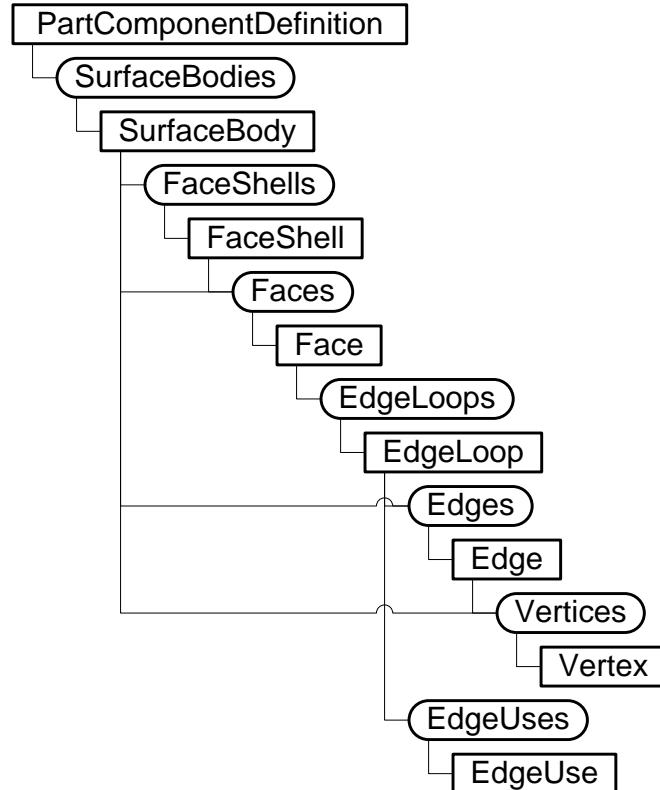
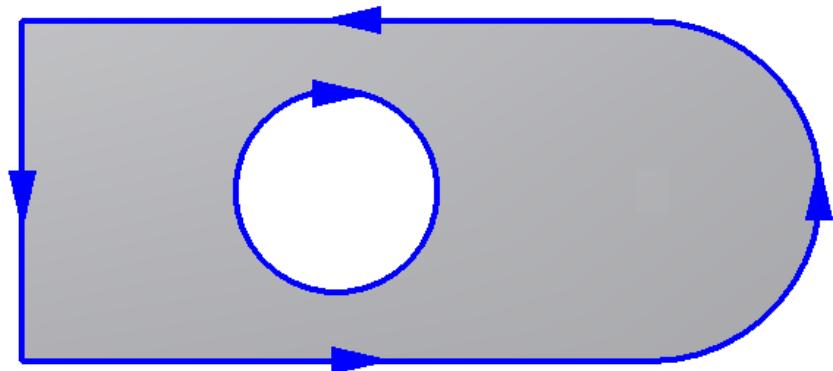
实体和曲面的拓扑信息

- Vertex (顶点)



实体和曲面的拓扑信息

- EdgeUse



拓扑方面的函数

- Vertex.Edges, Vertex.Faces
- Edge.Faces
- Edge.StartVertex, Edge.StopVertex
- Face.FaceShell, Face.SurfaceBody
- Edge.PointOnEdge
- Face.PointOnFace, Face.GetClosestPointTo
- Face.CreatedByFeature

如何访问到拓扑

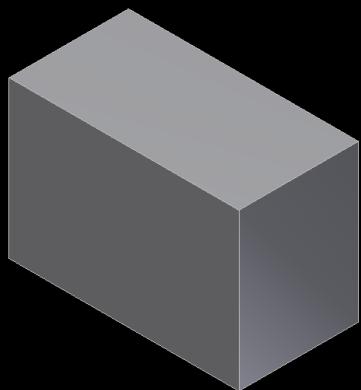
- ComponentDefinition.**SurfaceBodies** 集合. (Inventor 2010 之前只有单个**SurfaceBody**. 从 2010开始, 支持多个**SurfaceBody**)
- 利用B-Rep结构访问SurfaceBody
- 由特征获取 (所有特征都有: SurfaceBodies, Faces
某些特征有: StartFaces, EndFaces, SideFaces)
- 依据特定点获取 (FindUsingPoint, LocateUsingPoint)
- 由射线相交查找 (FindUsingVector (从2011提供), FindUsingRay)
- Edge.TangentiallyConnectedEdges
- Face.TangentiallyConnectedFaces
- 用户选取
- 依据某些属性查找

演示： 访问拓扑

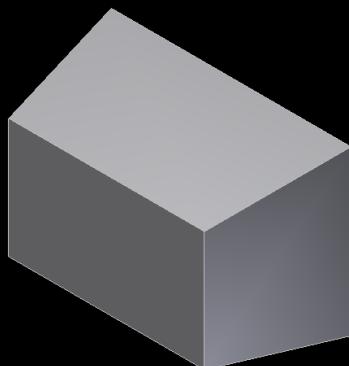
- 演示1：从SurfaceBody开始遍历拓扑结构
- 演示2： 用户已选择好一个面。访问其边，顶点
- 演示3： 给定某射线，找寻相交的拓扑信息

总结：拓扑

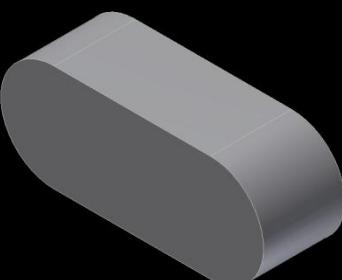
- 定义实体或曲面的结构
- 实体和曲面的区别?
 - 实体是封闭的(无开放的边)
 - 实体有外面和内面之分
 - `SurfaceBody.IsSolid` 判定是否为实体
- 小竞猜:
 - 拥有6个面和12条边的模型可以是什么样的?



or



or

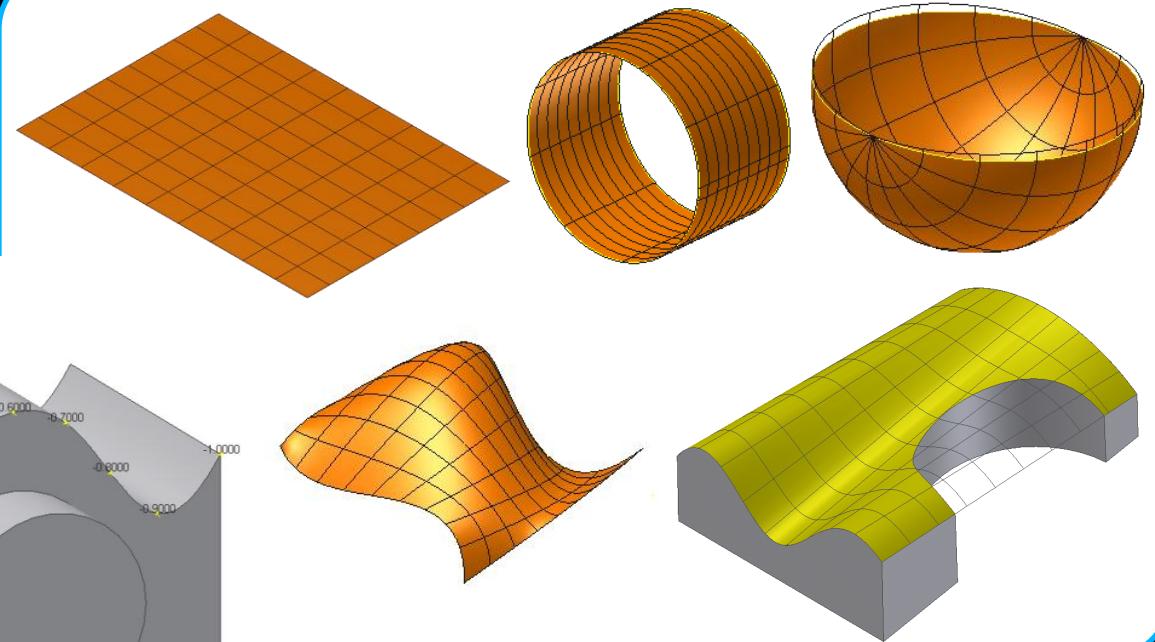
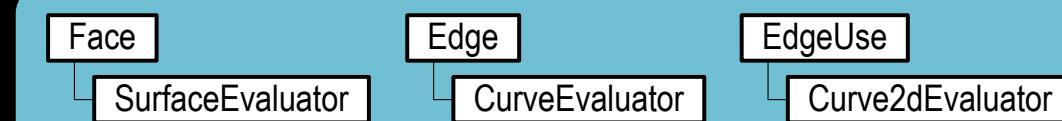


or



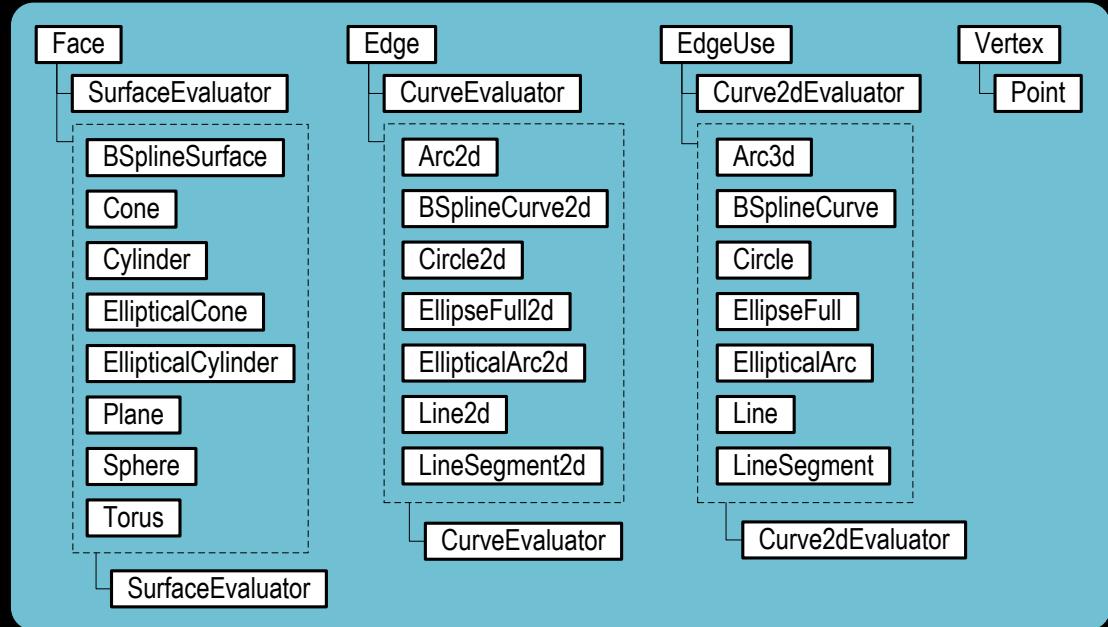
求解器 (Evaluator)

- 曲面和曲线都提供求解器，获取 Face, Edge 和 EdgeUse 对象的几何信息。
 - 参数化空间 / 模型空间 转换
 - 参数范围
 - 面积 (Face)
 - 长度 (Curves)
 - 法向
 - 曲率
 - 切线
 - IsParamOnFace



非拓扑的几何信息 (Geometry)

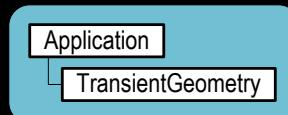
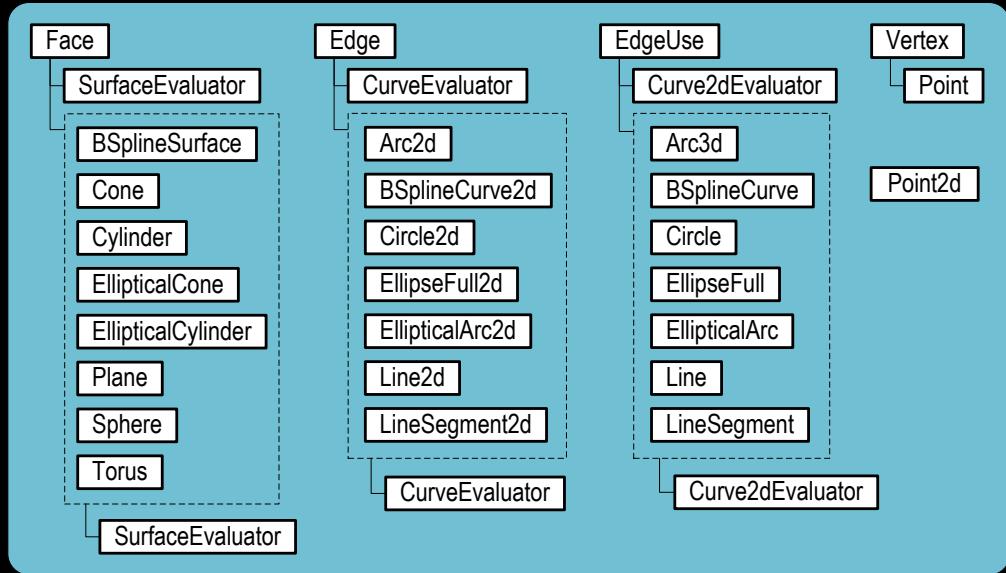
- 定义模型的形状
- 可从拓扑获取
 - Face.Geometry, Face.SurfaceType
 - Edge.Geometry, Edge.GeometryType
 - EdgeUse.Geometry, EdgeUse.CurveType
 - Vertex.Point



- Geometry的求解器无拓扑信息

Transient Geometry

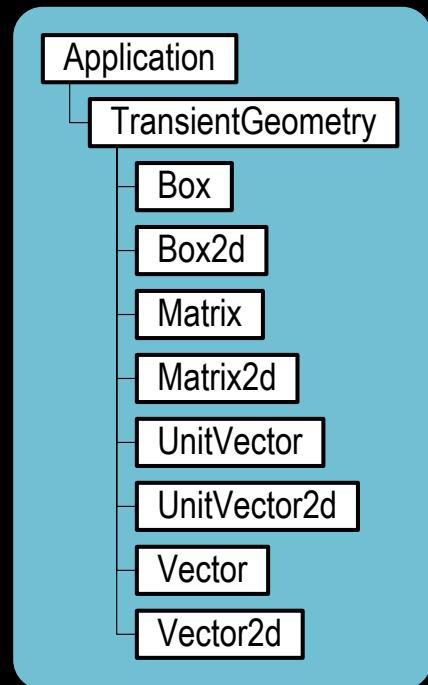
- 模型的拓扑结构和几何信息都不能修改
- 临时几何信息是拓扑结构几何信息的快照，可编辑。



- 几何信息中的所有曲面无边界。 **Line** 和 **Line2d** 无界。
LineSegment 和 **LineSegment2d** 有界

Transient Geometry 数学方面对象

- **TransientGeometry** 可创建几何学的对象，也提供了一些用于数学计算的方法



常用Transient Geometry 函數

- Line.**DistanceTo**(*Point* As Point) As Double
- Line.**IntersectWithCurve**(*Curve* As Object,
[*Tolerance* As Double]) As ObjectsEnumerator
- Line.**IntersectWithSurface**(*Surface* As Object,
[*Tolerance* As Double]) As ObjectsEnumerator
- Line.**IsColinearTo**(*Line* As Object,
[*Tolerance* As Double]) As Boolean
- Line2d.**IntersectWithCurve**(*Curve* As Object,
[*Tolerance* As Double]) As ObjectsEnumerator
- Point.**DistanceTo**(*Point* As Point) As Double
- Point.**IsEqualTo**(*Point* As Point,
[*Tolerance* As Double]) As Boolean

TransientBRep 对象

- TransientBRep用于在临时空间里创建和操作B-Rep对象。
- 临时空间里的B-Rep对象不显示，也不会保存到文档，也不会参与事务
- TransientBRep方法：
 - **Copy** : 创建输入参数SurfaceBody的拷贝。可拷贝参数化实体为临时实体
 - **Create** : 根据B-Rep图元定义创建实体
 - **DoBoolean** : 对B-Rep实体做布尔运算
 - **Transform** : 变换
 - 可将临时空间创建的实体作为**非参数化实体**加入到模型-NonParametricBaseFeature

B-Rep的等价表达

- SurfaceBody 或 Face 的等价 NURBS 表达
 - SurfaceBody.AlternateBody
 - Face.AlternateBody
- 曲面的面片表达
 - SurfaceBody.CalculateFacets
 - SurfaceBody.GetExistingFacets
- 边的离散笔划
 - Edge.CalculateStrokes
 - Edge.GetExistingStrokes

演示

- 演示 1: 求spline的分割点
- 演示 2: 求Brep边某些点的切向
- 演示3: 利用TransientBRep创建非参数化特征
- 演示4: 获取体的等价 NURBS 表达

说明: 演示用辅助函数使用了Client Graphics

Autodesk®